



CODESYS SoftMotion Axes (256)

CODESYS SoftMotion Axes erweitert den Funktionsumfang von CODESYS Control SL Systemen von der reinen Logik- zur Bewegungssteuerung mit optionaler Unterstützung für CNC und Robotik.

Dies ist eine applikationsbasierte Lizenz, sie setzt mindestens die applikationsbasierte Lizenz CODESYS Control Standard S für die Steuerung voraus.

Mit dieser Lizenz können bis zu *256 reale Achsen* und zusätzlich *256 virtuelle Achsen* betrieben werden.

Das CODESYS SoftMotion Package kann mithilfe des CODESYS Installers heruntergeladen werden. Die Release Notes werden auf der CODESYS Website veröffentlicht.

Produktbeschreibung

CODESYS SoftMotion Axes ermöglicht die Steuerung einzelner Achsen und synchronisierter Master/Slave Bewegungen wie Kurvenscheiben.

CNC- und Robotik-Funktionalität kann optional mit der Lizenz „SoftMotion Axis Groups/CNC Interpolators“ ergänzt werden.

Funktionsweise

- Projektierung des Bewegungsablaufs mit Hilfe von Bausteinen aus Funktionsbibliotheken
- Konfiguration der angesteuerten Antriebe auf Basis der im CODESYS Development System integrierten Feldbusunterstützung
- Entkopplung der Applikationserstellung von der verwendeten Hardware durch symbolischen Zugriff über den Namen des Antriebs im Gerätebaum. Dies erlaubt eine Änderung des verwendeten Antriebs ohne Änderung der Applikation.

Typische Einsatzfälle

- Als Zusatzoption zu leistungsstarken CODESYS-kompatiblen Steuerungssystemen mit hartem Echtzeitverhalten (FPU empfohlen)
- Ansteuerung ein- oder mehrachsiger Verfahrensbewegungen, z. B. mit Positions- und Geschwindigkeitsvorgaben, Getriebefunktionen und Phasenansteuern
- Realisierung von Kurvenscheiben und virtuellen Königswellen

CODESYS SoftMotion Axes erweitert das CODESYS Development System um folgende Elemente:

- Eine umfangreiche Funktionsbibliothek mit Bausteinen zur Achssteuerung
- Visualisierungstemplates zur einfachen Inbetriebnahme

- Beispiele und Templates, um eigene Bausteine zur Motion-Verarbeitung mit den Mitteln der IEC 61131-3 im CODESYS Development System zu erstellen
- Integrierte Achskonfiguration im Gerätebaum
- Eine komfortable Inbetriebnahme von Achsen („Online Konfigurationsmodus“) - ohne speziellen IEC 61131-3 Applikationscode

Umfang der SoftMotion Funktionsbibliothek

- Zertifizierte Funktionsbausteine nach PLCopen MotionControl Part 1 (V2.0):
 - Absolut-, Relativpositionierung (MC_MoveAbsolute, MC_MoveRelative)
 - Überlagerte Positionierung (MC_MoveSuperimposed)
 - Bewegen mit konstanter Geschwindigkeit (MC_MoveVelocity)
 - Durchgängige Unterstützung ruckbegrenzter Profile (stetige Beschleunigung, auch bei beliebiger Unterbrechung von laufenden Bewegungen)
 - Antriebsgeführte Referenzfahrt (MC_Home)
 - Blockierendes Anhalten (MC_Stop)
 - Reglerfreigabe (MC_Power)
 - Parameter lesen und schreiben (MC_Read/WriteParameter)
 - Ist-Position lesen (MC_ReadActualPosition)
 - Positions-, Geschwindigkeits- und Beschleunigungsprofile (MC_*Profile)
 - Messtaster (MC_TouchProbe, MC_AbortTrigger)
 - Positionssetzen/-verschieben (MC_SetPosition)
 - Lesen der Ist-Geschwindigkeit und des Ist-Drehmoments (MC_ReadActualVelocity, MC_ReadActualTorque)
 - Nockenschaltwerk (MC_DigitalCamSwitch)
 - Elektronisches Getriebe mit Synchronisationsposition (MC_GearInPos)
 - Vollständiges Abbremsen (MC_Halt)
 - Tracking von Master-Signalen unter Einhaltung von Grenzen für Geschwindigkeit, Beschleunigung und Ruck (SMC_TrackSetValues)
 - Zusätzliche Bausteine
 - Steuerung / Abfrage der statischen Bremse
 - Überwachung des Schleppfehlers / eines Positionsfensters / von Maximalwerten
 - Distanzmessung (auch von Modulo-Achsen)
 - Externe Vorgabe von Position / Geschwindigkeit / Sollwert aus der Applikation
 - Verwaltung von Fehlern in den Funktionsbausteinen
 - Steuerungsgeführte Referenzfahrt
 - Bedienung von Kurvenscheiben und Nockenschaltwerken
 - Vorgabe des Soll-Drehmoments
 - Inbetriebnahme des Antriebs
 - Absolut- und Relativpositionierung mit Übergangsgeschwindigkeit (SMC_MoveContinuousAbsolute und SMC_MoveContinuousRelative)
 - Regelungsmodus setzen auf Position, Geschwindigkeit oder Drehmoment
 - Override (MC_SetOverride)
- Visualisierungstemplates für die wichtigsten Funktionsbausteine zur schnellen Inbetriebnahme mit der im CODESYS Development System integrierten Visualisierung

- Dokumentation der Bibliotheksfunktionen im CODESYS Development System und in der Online-Hilfe

Funktionsumfang Kurvenscheibeneditor

- Grafische und numerische Planung der Kurvenscheibe anhand von Stützpunkten in der Weg-, Geschwindigkeits-, Beschleunigungs- und Ruckdarstellung
- Lineare oder Polynom-Interpolation (Polynom 5. Grades)
- Konfiguration von Nocken und deren Schaltverhalten in der Kurvenscheibe
- Konfiguration der Kurvenscheibe bezüglich Dimension, Periodik und Kontinuitätsanforderung

Kurvenscheibeneditor mit Anzeige von Weg, Ruck, Geschwindigkeit, Beschleunigung

Aufruf des Motionbausteins innerhalb des Logikprogramms

Antriebskonfiguration

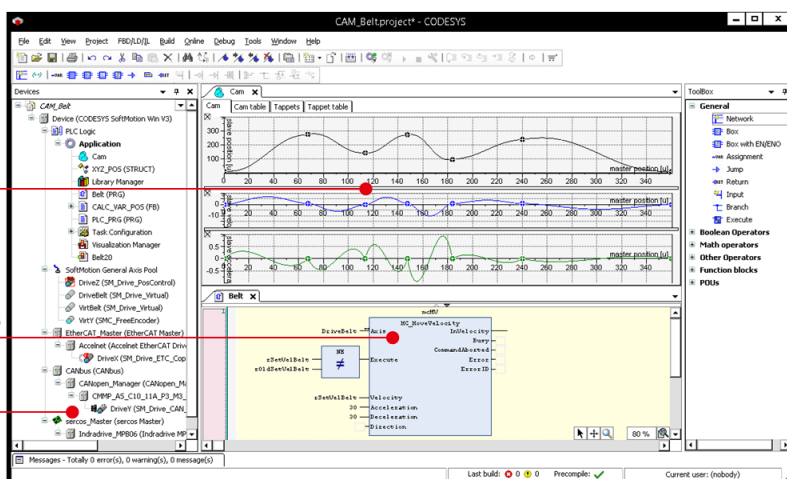


Bild 1: Erstellung eines Motion-Projekts im CODESYS Development System mit der Planung von Kurvenscheiben

Unterstützte Feldbussysteme bzw. Antriebsanbindungen

- EtherCAT
- CAN/CANopen
- Sercos
- Virtuelle Antriebe (für virtuelle Achsen bzw. Tests)
- Lageregelung in der SPS mittels PTt-Regler für geschwindigkeitsgesteuerte Achsen mit Lagerrückführung (z. B. Frequenzumrichter mit Encoder-Rückführung, Hydraulik-Achsen mit Proportionalventil und Positionsrückmeldung)
- Logische Achsen als Kopien anderer Achsen mit unabhängigem Offset und zuschaltbarer Totzeit-Kompensation / Istwert-Glättung
- Konfiguration von Encoder-Achsen, die ein beliebiges Analogsignal abbilden, z. B. als Master-Achse für Kurvenscheiben

Getestete Treiber für folgende Antriebe

- EtherCAT:
 - Beckhoff EL2521 / EL5101 / EL72x1 / EL703x / EL704x
 - Bonfiglioli iBMD
 - Bosch Rexroth IndraDrive CoE / ctrlX DRIVE CoE

- CMZ BD / LBD / SBD
- Control Techniques Digitax / Mentor / Unidrive
- Copley Accelnet
- Delta ASDA A2 / A3 / B3
- Delta R1-EC5621
- Festo CMMP EtherCAT
- Generischer CiA 402 Treiber (auch für mehrachsige Antriebe)
- Generischer SoE Treiber (auch für mehrachsige Antriebe)
- Hitachi ADV series
- Infranor XtrapulsPac
- JAT Ecovario
- KEB BD / F5 / H6
- KEBA KeDrive D3
- Kollmorgen AKD/ AKD Servodrive / AKD-N/C / MKD-N/C / AKD2G
- Metronix ARS 2000-Serie
- Nidec Unidrive M
- Omron G5
- Panasonic MINAS A5B / A6B / A6 MultiDrive
- Parker compax3 / SBC / PSD
- Sanyo Denki RS2
- Schneider Electric Lexium32 / Lexium32i
- Servotronix CDHD
- Stäubli uniVAL
- Stöber Posidrive, SD6, SI6/SC6
- WEG SCA06
- Yaskawa Sigma7 series
- CAN/CANopen
 - Bonfiglioli iBMD
 - CMZ BD / SD / LBD / SBD / IBD(60) / NBDx
 - Festo EMCA / CMMP
 - Generischer CiA 402 Treiber (auch für mehrachsige Antriebe)
 - Infranor cd1-k / XtrapulsPac
 - JAT Ecovario
 - KEB BD / F5 / Stepless Technology
 - Metronix ARS 2000-Serie
 - Nanotec PD4C
 - Schneider Electric Lexium05 / Lexium23 / Lexium28 / Lexium32 / Lexium32i / SD-3
- Sercos
 - Bosch Rexroth IndraDrive C/M/Cs/ML/Mi

Allgemeine Informationen

Lieferant:

CODESYS GmbH
 Memminger Straße 151
 87439 Kempten
 Deutschland

Support:

Technischer Support ist bei diesem Produkt nicht enthalten. Um technischen Support zu erhalten, erwerben Sie bitte ein CODESYS Support Ticket.

<https://support.codesys.com>

Artikelname:

CODESYS SoftMotion Axes (256)

Artikelnummer:

2305000023

Vertrieb/Bezugsquelle:

CODESYS Store
<https://store.codesys.com>

Lieferumfang:

- CODESYS Package mit SoftMotion Funktionalität
- Lizenzschlüssel

Systemvoraussetzungen und Einschränkungen

Programmiersystem	CODESYS Development System V3.5.19.10 oder höher
Laufzeitsystem	CODESYS Control V3.5.19.0 oder höher
Unterstützte Plattformen/ Geräte	Alle von CODESYS unterstützten <ul style="list-style-type: none"> • echtzeitfähigen Betriebssystemplattformen • CPU-Plattformen mit verfügbarer FPU (Floating Point Unit) • Geräte mit integriertem Feldbus (EtherCAT, CAN/CANopen oder Sercos)
Zusätzliche Anforderungen	WIBU Codemeter Unterstützung SoftMotion Light unterstützt CiA 402-kompatibler Antriebe mit CANopen oder EtherCAT. Die Überprüfung der Kompatibilität des Antriebs kann mit Hilfe des Testprojekts „SML_CompatibilityCheck_DS402.project“ erfolgen

Einschränkungen

-

Lizenzierung

Einzelgerätelizenz: Die Lizenz kann auf der Steuerung, auf dem das CODESYS Laufzeitsystem installiert ist, verwendet werden.

Die Lizenzaktivierung erfolgt auf einem softwarebasierten Lizenz-Container (Soft-Container), der fest an die Steuerung gebunden ist. Alternativ kann die Lizenz auf einem CODESYS Key (USB-Dongle) hinterlegt werden. Durch Umstecken des CODESYS Keys kann die Lizenz auf einer anderen Steuerung genutzt werden.

Erforderliches ZubehörOptional: CODESYS Key

Bitte beachten Sie: Technische Änderungen, Druckfehler und Irrtümer vorbehalten. Es gilt der Inhalt der aktuellen Online-Version dieses Dokuments.

Erstellungsdatum: 19.12.2023